

3. Инструкция по эксплуатации Программного обеспечения обработки РЛИ ПРЛ (RU.АЕСФ.30045-01):

НАЗНАЧЕНИЕ ПРОГРАММНОГО ОБЕСПЕЧЕНИЯ

1.1 Программное обеспечение обработки РЛИ ПРЛ (RU.АЕСФ.30045-01) предназначено для обработки и контроля радиолокационной информации первичного канала радиолокатора АОРЛ-АМИ 2700.

2 АЛГОРИТМ ПРОГРАММЫ

2.1 При подсоединении к серверу радиолокатора производится авторизация пользователя.

2.2 После авторизации, сервер отправляет значения всех параметров.

2.3 При изменении пользователем значения параметра серверу высылается соответствующая команда.

2.4 По исполнению команды сервер отвечает результатом.

3 УСЛОВИЯ ВЫПОЛНЕНИЯ ПРОГРАММЫ

3.1 Минимальные требования к операционной системе:
ОС Linux.

3.2 Для работы программного комплекса необходимо:
наличие связи по ТСР/IP с сервером радиолокатора.

4 РАБОТА ПРОГРАММНЫМ КОМПЛЕКСОМ

4.1 Для расширенного контроля и управления радиолокатором АОРЛ-АМИ 2700 требуется в «ОКО» на вкладке «Оборудование» нажать кнопку «АОРЛ-АМИ 2700». После этого запустится программа «РКО Радар». В ней доступны следующие функции:

просмотр состояния оборудования радиолокатора,
просмотр параметров работы радиолокатора,
просмотр журнала событий, происшедших за время работы программы,
включение и отключение радиолокатора,
смена режима работы радиолокатора при наличии прав,
запись текущих значений параметров и состояний в файл.

4.1.1 Просмотр состояния оборудования радиолокатора.

4.1.1.1 В главном окне, в нижней части, отображается наличие связи с сервером радиолокатора. Состояние оборудования радиолокатора отображается на вкладке «Оборудование».

4.1.1.2 Состояния усилителей, трансиверов, ВЧ-коммутаторов и серверов отображаются на вкладке «Шкаф ПРЛ-ВРЛ».

4.1.1.3 На этой вкладке отображаются состояние энкодеров, двигателей, частотных преобразователей, дегидрататора, поляризатора; достаточность уровня масла; наличие блокировки антенны; открытие люка; скорость вращения антенны и двигателя.

4.1.2 Просмотр параметров работы радиолокатора.

4.1.2.1 Значения параметров работы радиолокатора отображаются на вкладке «Параметры».

4.1.2.2 Значения параметров, входящие в допусковые пределы, подсвечиваются зелёным цветом. Значения параметров, выходящие за допусковые пределы – красным.

4.1.2.3 Для просмотра доступны следующие параметры:

Уровень мощности передатчика первичного канала,

КСВН антенно-фидерного тракта первичного канала,

Значение несущей частоты передатчика первичного канала,

Отклонения усиления от номинала приёмного тракта нижнего луча,

Отклонения усиления от номинала приёмного тракта верхнего луча,

КСВН антенно-фидерного тракта вторичного канала запроса,

КСВН антенно-фидерного тракта вторичного канала подавления,

4.1.3 Просмотр журнала событий, происшедших за время работы программы.

4.1.3.1 Журнал событий отображается на вкладке «События».

4.1.3.2 В столбце «Время» отображается время прихода сообщения о событии.

4.1.3.3 В столбце «Событие» отображается информация о событии.

4.1.4 Включение и отключение радиолокатора.

4.1.4.1 В нижней части главного окна находятся панель управления, содержащая: индикатор состояния радиолокатора; кнопки «Вкл1», «Вкл2», «Откл» и смены режима работы радиолокатора.

4.1.4.2 При нажатии кнопки «Вкл1» или «Вкл2» производится включение радиолокатора с одновременной установкой 1 или 2 комплекта в качестве основного.

4.1.4.3 Во время включения радиолокатора кнопки «Вкл1» и «Вкл2» заблокированы.

4.1.4.4 При нажатии кнопки «Откл» производится отключение радиолокатора.

4.1.4.5 Во время отключения радиолокатора кнопки «Вкл1», «Вкл2» и «Откл» заблокированы.

4.1.4.6 Включение и отключение радара производится после подтверждения.

4.1.4.7 Состояние 1 и 2 комплектов показывается цветом кнопок «Вкл1» и «Вкл2» соответственно (зелёный – норма, жёлтый – ухудшение, красный – авария, серый – неизвестно).

4.1.4.8 Общее состояние радиолокатора отображается элементом, расположенным слева от кнопки «Вкл1».

4.1.4.9 Режим работы радиолокатора (МУ/ДУ) отображается элементом, расположенным справа от кнопки «Откл».

4.1.5 Смена режима работы радиолокатора.

4.1.5.1 Для смены режима требуется нажать на кнопку смены режима работы радиолокатора.

4.1.5.2 В появившемся диалоговом окне подтвердить выполнение команды.

4.1.6 Запись текущих значений параметров и состояний в файл.

4.1.6.1 Для записи текущих значений параметров и состояний в файл требуется выбрать пункт меню «Сервис»-«Снимок состояния».

4.1.6.2 Подтвердить запись и выбрать папку, в которую нужно поместить файлы.

4.1.6.3 По завершении записи, в выбранной папке появится три файла:

- «dump_driver_log_yyyy_MM_dd_HH_mm_ss» (, где yyyy – год, MM – месяц, dd – день, HH – час, mm – минута, ss – секунда создания файла) – содержит состояния всех модулей 1 и 2 комплекта, а также копия журнала событий, происшедших за время работы программы.

- «dump_modules_1_yyyy_MM_dd_HH_mm_ss» (, где yyyy – год, MM – месяц, dd – день, HH – час, mm – минута, ss – секунда создания файла)» - содержит значения всех параметров модулей 1 комплекта.

- «dump_modules_2_yyyy_MM_dd_HH_mm_ss» (, где yyyy – год, MM – месяц, dd – день, HH – час, mm – минута, ss – секунда создания файла)» - содержит значения всех параметров модулей 2 комплекта.

5 ПЕРЕЧЕНЬ ПРИНЯТЫХ СОКРАЩЕНИЙ И ОБОЗНАЧЕНИЙ

АДУ	–	аппаратура дистанционного управления
ВРЛ	–	вторичный радиолокатор
ИБП	–	источник бесперебойного питания
ОКО	–	обобщённого контроля объектов
ОС	–	операционная система
ПРЛ	–	первичный радиолокатор
ТУ-ТС	–	телеуправление и телесигнализация